**Voir le journal de travail, pour savoir le travail effectué avant la venue de l’expert.**

**Depuis l’arrivée de l’expert :**

**Vendredi 8 avril :** faire la majorité de l’interface graphique + apprendre à utiliser le code fait par le prof (TermiZord\_Project).

**Lundi 25 avril :** finalisation de l’interface + envoies des informations à l’Arduino.

**Mardi 26 avril :** réception des données transmises par l’Arduino + affichages des données sur l’interface graphique + affichages des coordonnées du bras.

**Mercredi 27 avril :** mesures des zones et conversions de l’axe de la caméra avec le Dobot + limite du bras robotique.

**Vendredi 28 avril :** bouton pour scanner les blocs + affichage des blocs dans la « liste box », avec les coordonnées ou doit aller le Dobot.

**Lundi 2 mai :** (graphique) sélection des blocs à prendre pour placer sur le train + tri des blocs sélectionnés dans l’ordre.

**Mardi 3 mai :** donner les coordonnées au bras pour qu’il puisse aller chercher les blocs.

**Les jours restants sont dédiés au rapport…**